
Mit LötKolben, Wire-Wrap-Pistole und Assembler

Z80 Selbstbaurechner

Prof. Dr. Bernd Ulmann

März 2014

Einleitung

Warum sollte man heute, im 21. Jahrhundert, über einen 8 Bit-Prozessor wie den Z80 sprechen oder gar rund um diesen Prozessor kleine Computersysteme aufbauen? Gründe dafür gibt es einige:

- Es macht einfach Spass – viel mehr, als z.B. mit einem bereits fertigen Raspberry Pi-Board zu experimentieren.
- Es liefert einen sehr guten Einstieg in die Digitalelektronik mit im wahrsten Sinne des Wortes anschaulichen Bauelementen.
- Die Softwareseite eines solchen Unterfangens ist hinreichend einfach, dass es keiner hochkomplexen IDE und Toolchain bedarf, um Programme, einen einfachen Monitor oder sogar ein (ganz) kleines Betriebssystem zu schreiben.

Der „akademische Nährwert“ einer solchen Spielerei ist nicht zu unterschätzen:

- Moderne Prozessoren sind einer verständlichen Darstellung im Rahmen einführender Veranstaltungen wie „IT-Basics“ oder „Betriebssysteme Theorie“ allein aufgrund ihrer Komplexität nicht zugänglich.
- Moderne Software ist ebenfalls viel zu komplex, um im Rahmen einer solchen Veranstaltung behandelt zu werden, so dass letztlich die Frage danach, wie z.B. ein Betriebssystem wirklich funktioniert, etwas unklar bleiben muss.

Aus diesem Grund (und zugegebenermassen auch aus Freude am Basteln :-)) wurde ein kleiner Einplatinenrechner auf Basis des Z80-Prozessors entwickelt, für den auch ein einfacher Monitor in Assembler geschrieben wurde.

Wire-Wrap-Implementation

Wenn man Wire-Wrap-Werkzeug und Erfahrung im Umgang damit hat, lassen sich damit extrem schnell recht komplexe Schaltungen aufbauen. Entsprechend wurde das erste Z80-System, das im Folgenden beschrieben wird, auf zunächst einer, später zwei Europa-Lochrasterplatinen (Maße 100 mm × 160 mm) aufgebaut.

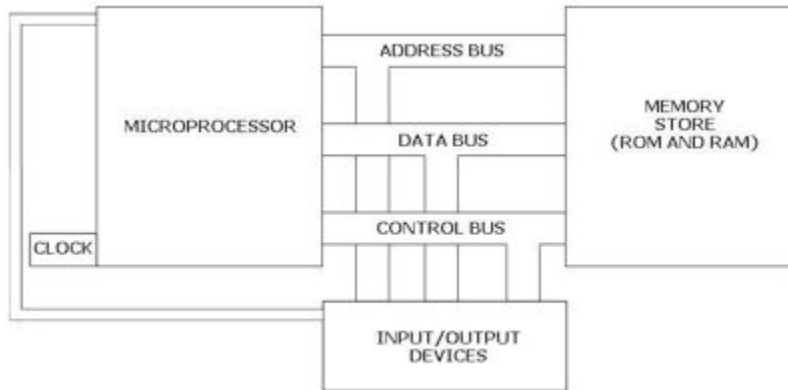
Beim Wire-Wrappen wird mit Hilfe einer Wire-Wrap-Pistole ein feiner Draht fest um viereckige Stifte herumgewickelt, wodurch dieser an den Stiftkanten mit jedem verschweisst. Diese Verbindungen sind bezüglich ihrer Zuverlässigkeit traditionellen Lötverbindungen sogar überlegen.

Dieser kleine Beispielrechner verfügt über die folgenden Eigenschaften:

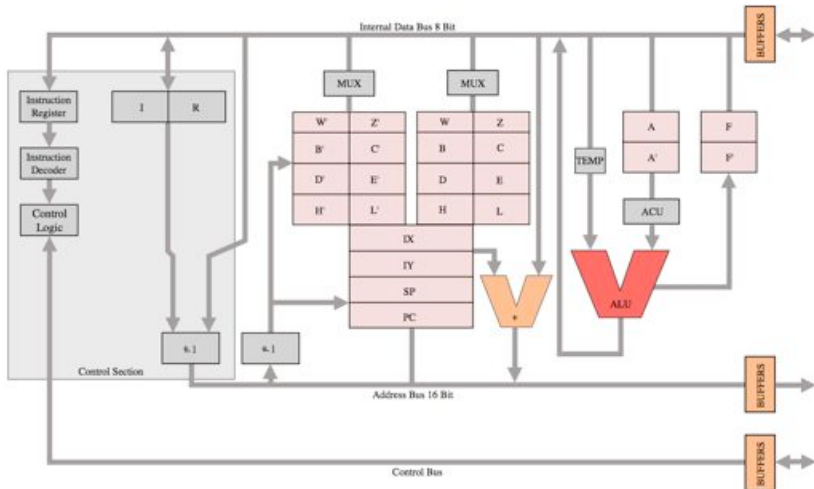
- Eine Karte für die CPU, eine für einen einfachen IDE-Controller.
- 64 kB Adressraum, davon 32 kB EPROM (\$0000 bis \$7FFF) für ein kleines Betriebssystem, und 32 kB RAM (\$8000 bis \$FFFF).
- Anbindung an die Aussenwelt über eine serielle Schnittstelle.
- Nur eine Versorgungsspannung von +5 Volt bei wenigen 100 mA nötig.
- Einfaches Bussystem auf Basis 64-poliger VG-Leisten.
- Nicht unterstützt wird gegenwärtig DMA-Betrieb.

Die folgenden Bilder zeigen die Entstehung des Rechners:

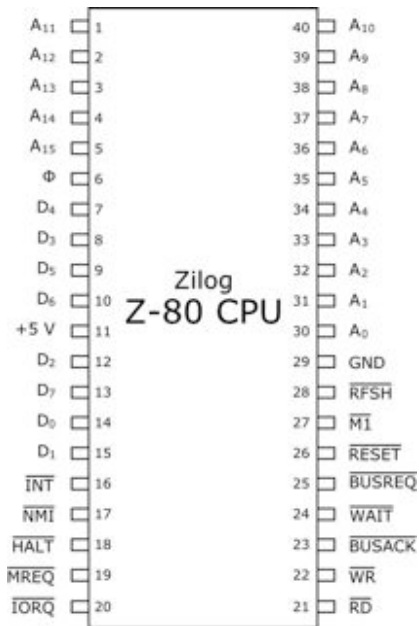
CPU-Platine

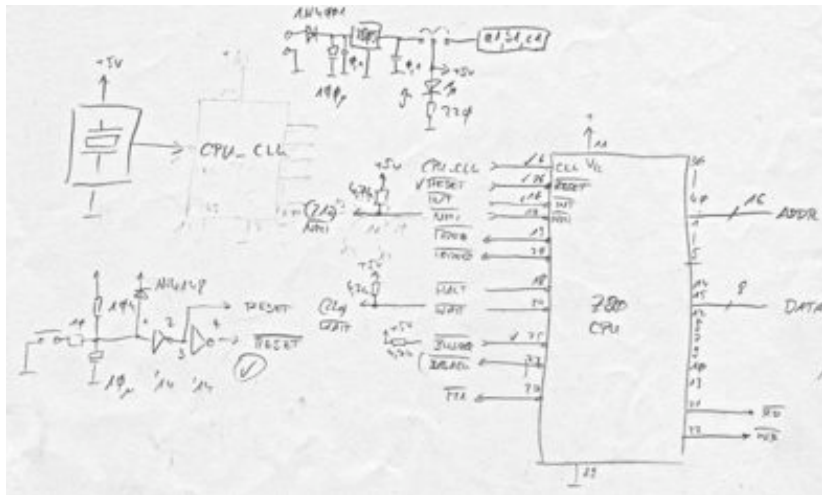


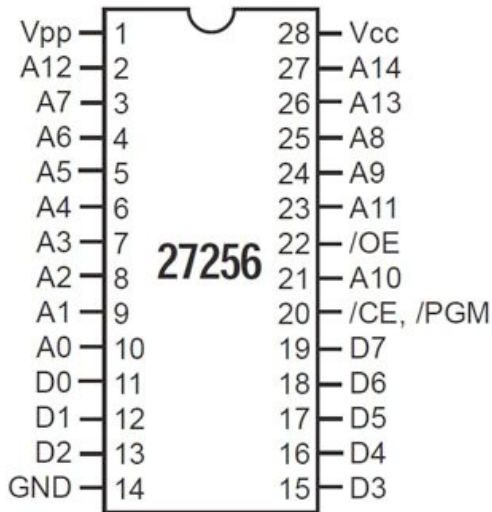
Quelle: <http://www.arcadageek.co.uk/how-do-games-work>, Stand 18.02.2014.

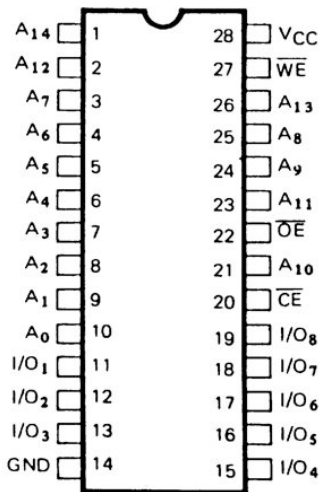


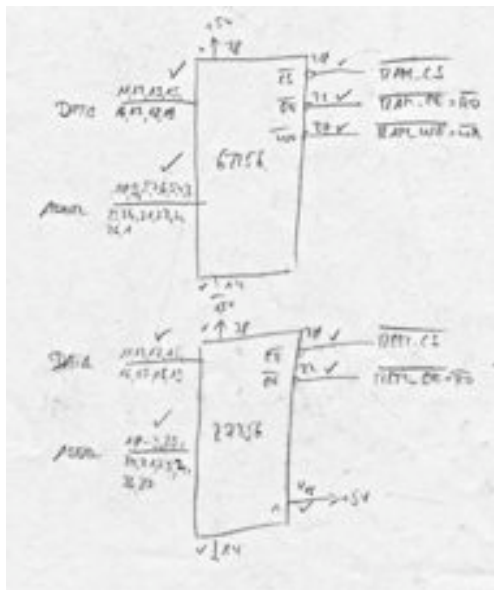
Quelle: http://upload.wikimedia.org/wikipedia/commons/d/db/Z80_arch.svg, Stand 28.02.2014



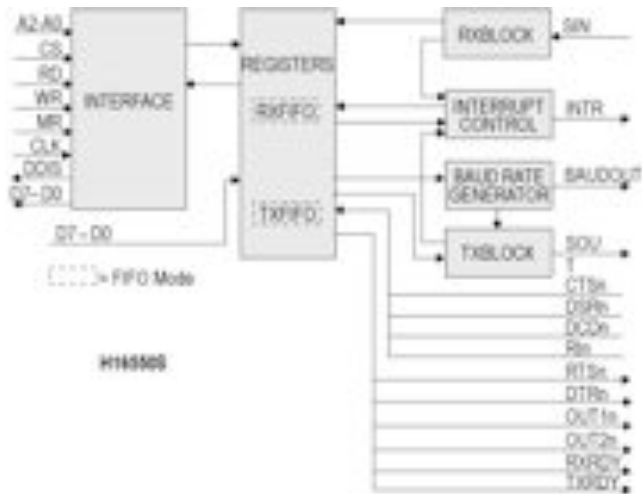




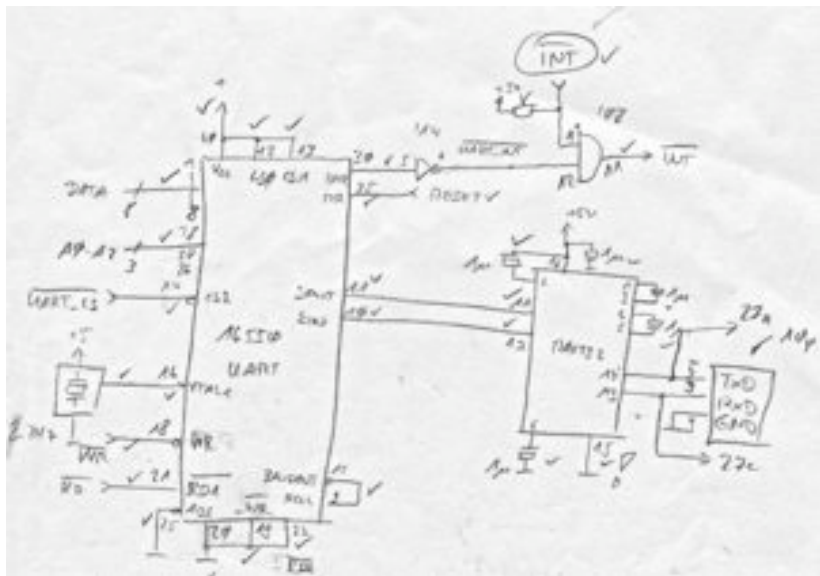




... nämlich eine serielle Schnittstelle...



Quelle: <http://www.cast-inc.com/ip-cores/uart/h16550s/>



Nun fehlt aber noch etwas Essenzielles: Eine Adressdekodierung, die steuert, welcher Baustein wann, d.h. unter welcher sogenannten *Adresse* angesprochen wird.

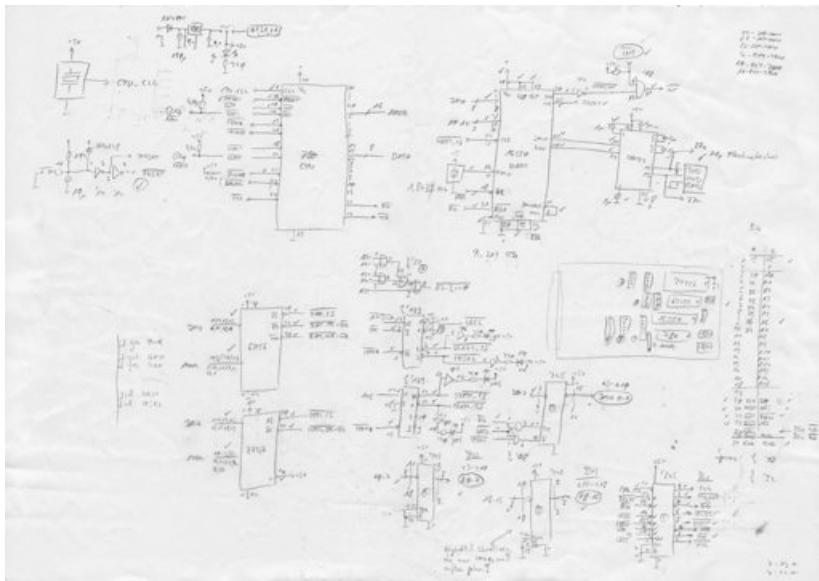
Der Z80-Prozessor ist diesbezüglich ausgesprochen angenehm, da er spezielle IO-Instruktionen sowie entsprechende Steuersignale anbietet, mit denen unterschieden werden kann, wann auf Speicher und wann auf IO-Geräte zugegriffen wird.

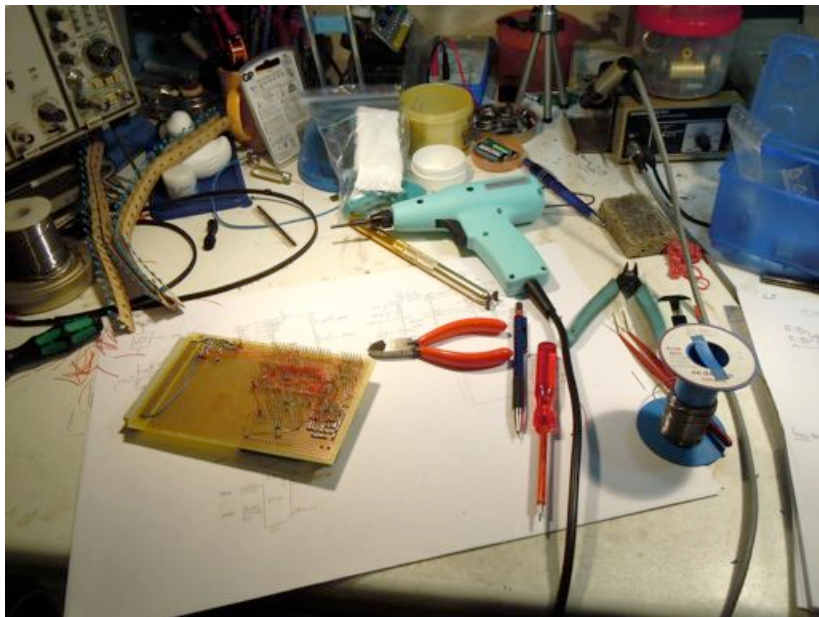
Bei der Gelegenheit können gleich noch ein paar *Bustreiber* vorgesehen werden, um das System später erweitern zu können.

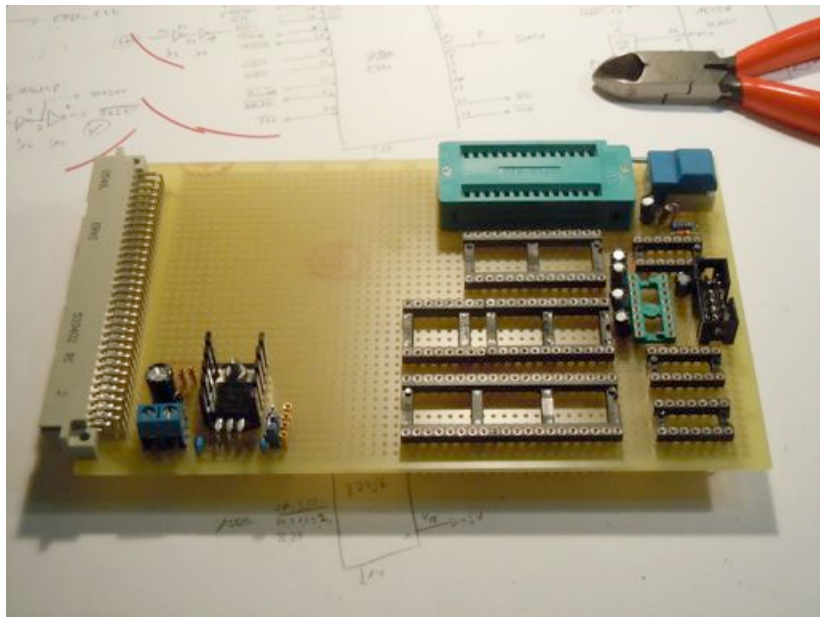
Fasst man diese Grundelemente,

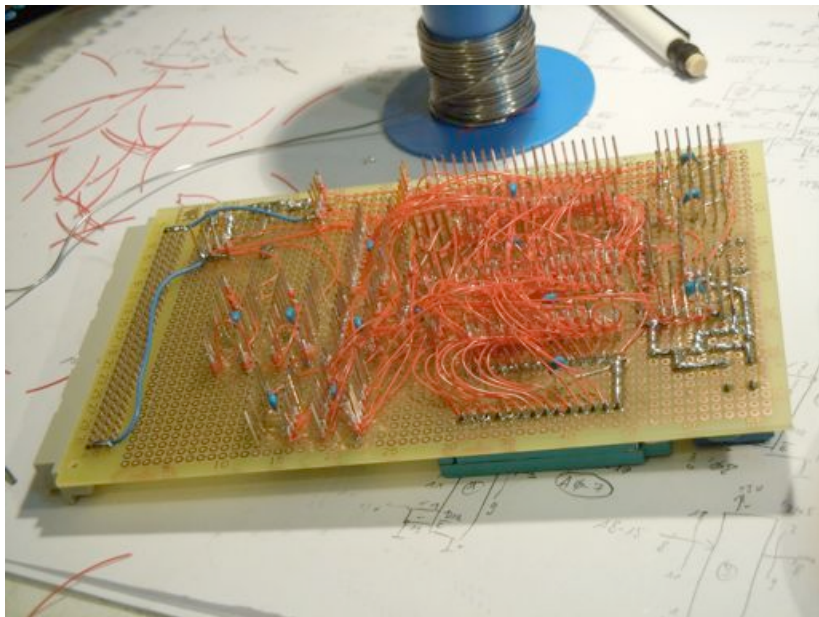
- CPU, Takt- und Resetgenerator, Stromversorgung
- RAM und EPROM
- Serielle Schnittstelle
- Adressdekoder und Bustreiber

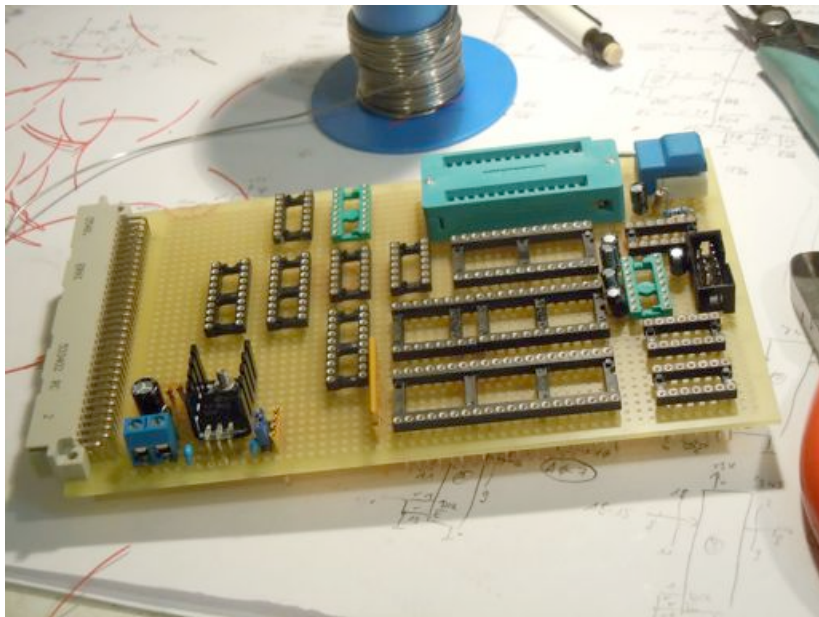
zusammen, ergibt sich Folgendes:

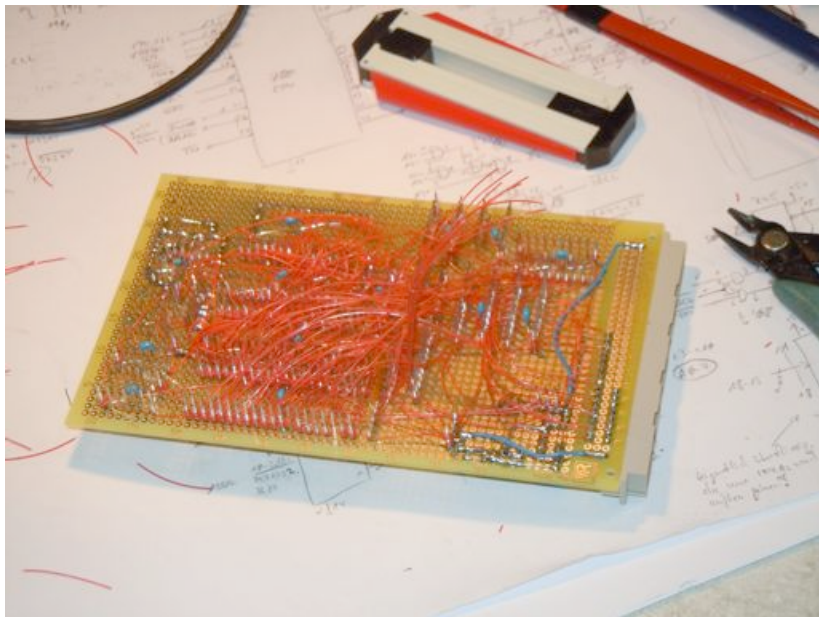


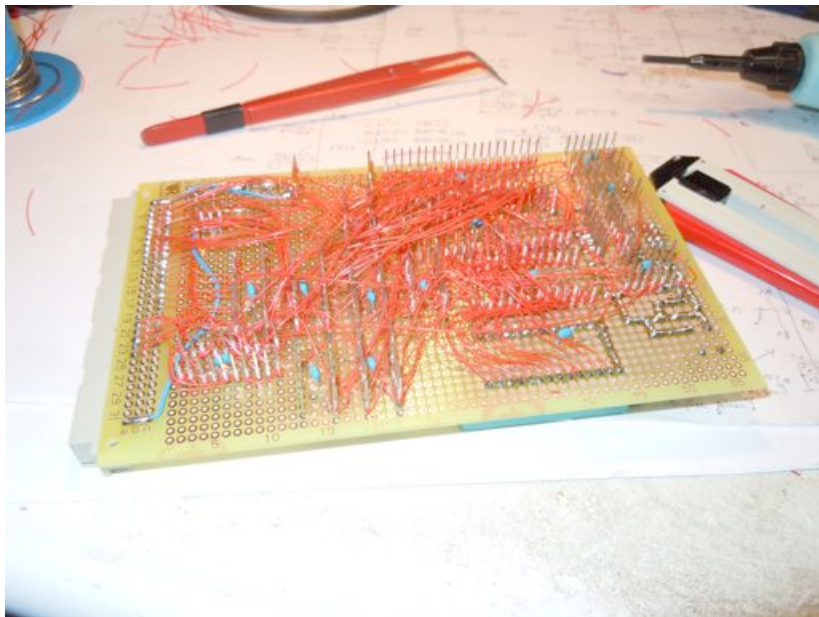


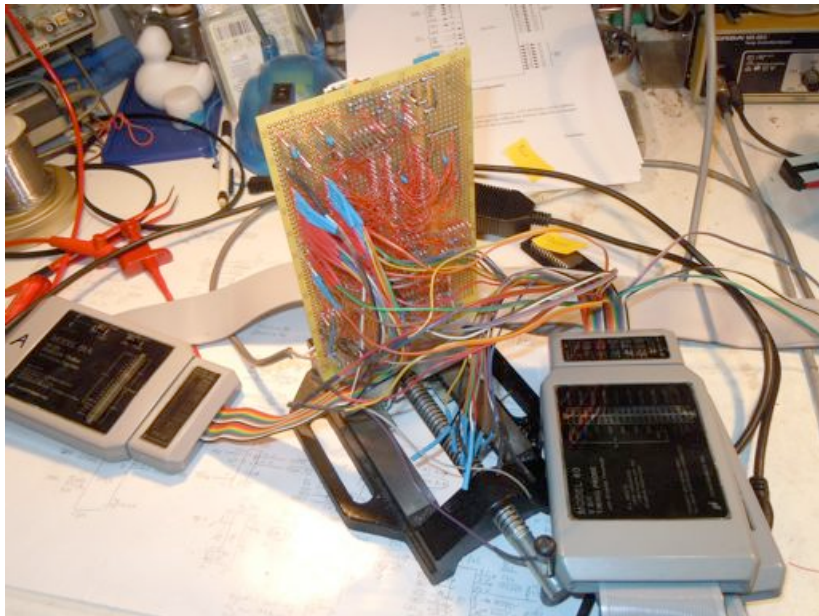


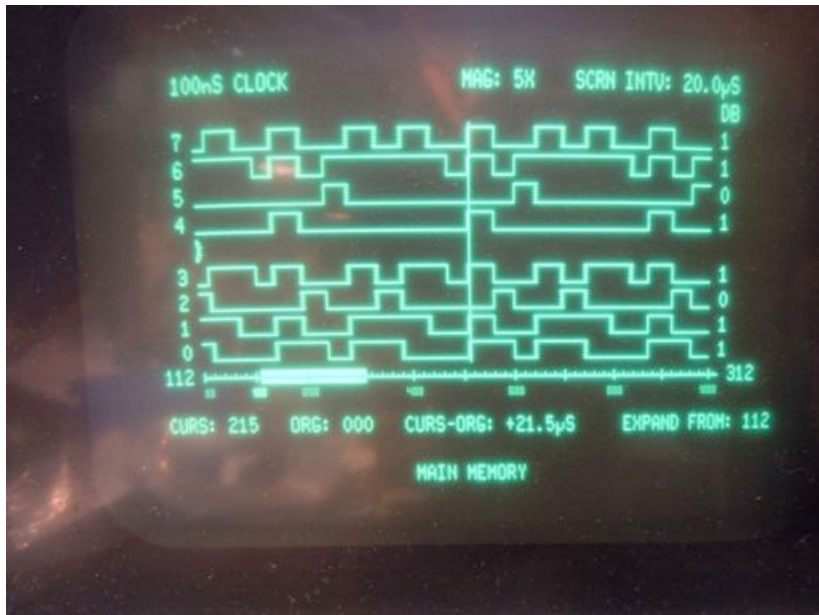


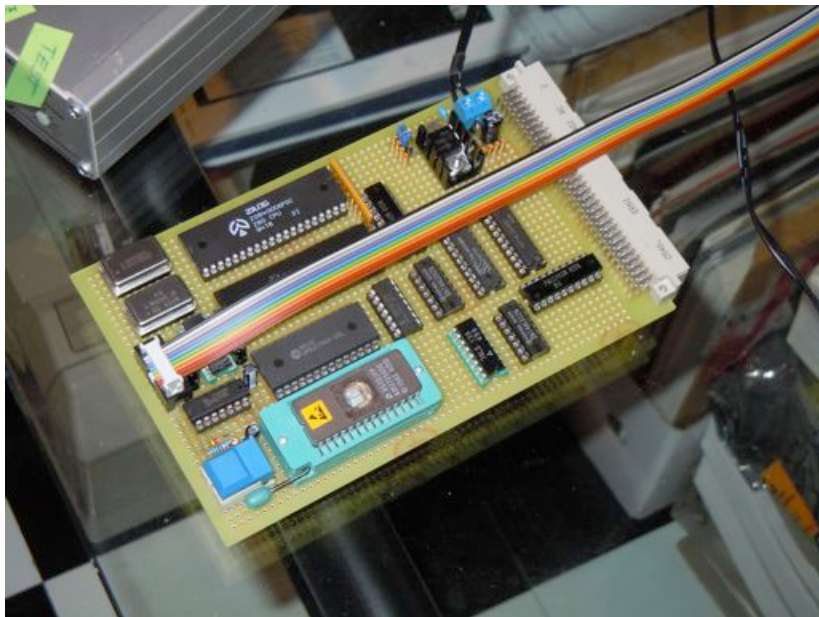












Software

- Um nun mit dieser Karte etwas anfangen zu können, benötigt man ein kleines Betriebssystem, einen *Monitor*.
- Nur, worauf entwickelt man den?
- Das ist heute zum Glück viel einfacher als zur Schulzeit des Autors, als man EPROMs noch wirklich per Hand mit einer einfachen Schaltung und vielen Schaltern mühevoll programmiert und Assemblerprogramme per Hand in Maschinencode übersetzt hat:
- Man verwendet einen Cross-Assembler. Im vorliegenden Fall wurde `zasm`¹, der klaglos auf UNIX-Plattformen, in diesem Fall Mac OS X, läuft.
- Was benötigt man noch? Einen EPROM-Programmierer und ein EPROM-Löschgerät:

¹Siehe

<http://k1.dyndns.org/Develop/projects/zasm/distributions/>, Stand 08.06.2013.



Nun möchte man so etwas

```
eos      defb      0
         ld       hl, hello
         call    puts
         ...
hello    defb    "Hello world!", eos
```

oder so etwas

```
loop    call    getc
         call    putc
         jr     echo
```

machen können, wofür man schon einige einfache Routinen benötigt:

```
puts          push    af
              push    hl
puts_loop     ld      a, (hl)
              cp      eos          ; End of string reached?
              jr      z, puts_end   ; Yes
              call   putc          ; Write character
              inc    hl            ; Increment character pointer
              jr      puts_loop     ; Transmit next character
puts_end      pop     hl
              pop     af
              ret
putc         call   tx_ready
              out    (uart0), a
              ret
tx_ready     push   af
tx_ready_loop in    a, (uart5)
              bit    5, a
              jr      z, tx_ready_loop
              pop   af
              ret
```

Wenn das funktioniert, benötigt man noch ein paar Routinen, um Daten von der seriellen Schnittstelle einzulesen, grundlegende Stringoperationen durchzuführen etc. (Auszug):

```
getc          call    rx_ready
              in     a, (uart0)
              ret
rx_ready      push    af
rx_ready_loop in    a, (uart5)
              bit   0, a
              jr   z, rx_ready_loop
              pop   af
              ret
```

Dazu jedoch später mehr...

Massenspeicher

Ab einer gewissen Leistungsfähigkeit des Betriebssystems wünscht man sich irgendeine Form eines Massenspeichers. Was bietet sich an?

Kassettenlaufwerk: Verhältnismäßig einfach zu realisieren – entweder komplett in Software oder mit Hilfe eines UART-Bausteines mit FM-Modulator und -Demodulator. Nachteil: Langsam

Diskettenlaufwerk: Recht schnell, allerdings ist die Entwicklung eines Diskettencontrollers ausgesprochen eklig – der Autor hat das zuletzt im Alter von 16 Jahren gemacht und ringt immer noch mit dem traumatischen Erlebnis, eine PLL im elterlichen Backofen einem Burn-In unterziehen zu müssen. Das ist also auch keine Alternative.

IDE-Festplatte: IDE-Platten sind aus Hardwaresicht herrlich leicht zu interfacen, in Form von CF-Karten sind sie unschlagbar billig und schnell! Das ist die Lösung!

IDE-Controller

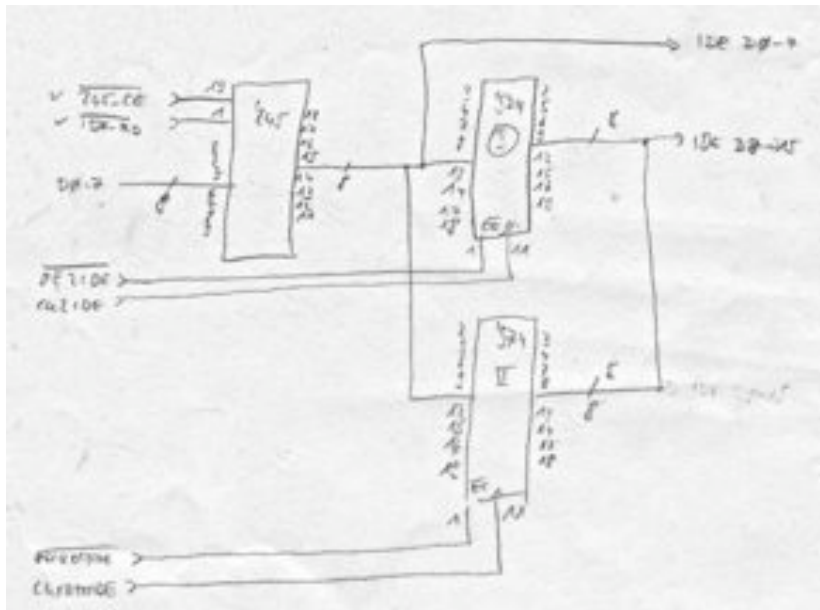
Also ein IDE-Controller. . . Im Prinzip trivial, da die IDE-Schnittstelle eigentlich schon ein Businterface ist, aber. . .

IDE ist ein 16 Bit-Bus, während der Z80 einen 8 Bit-Bus besitzt, man braucht also doch wieder etwas Elektronik. . . Die folgende Schaltung basiert auf einer Schaltung von Phil von Retroleum (<http://www.retroleum.co.uk/electronics-articles/an-8-bit-ide-interface/>).

Erst einmal ein wenig Adressdekodierung (schon wieder), weil das IDE-Interface eine Erweiterungskarte werden soll, die an einem Bus steckt:

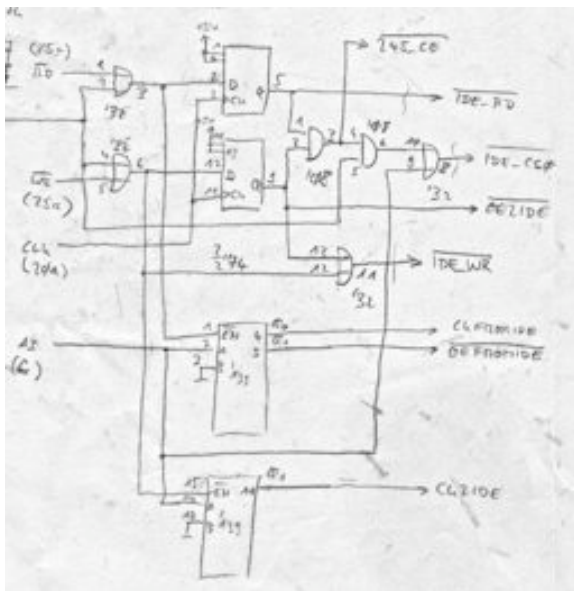
Nun bleibt noch das Problem, aus einem 8 Bit-Datenbus einen 16 Bit-Bus zu machen und umgekehrt. . .

Die Idee ist hierbei, einen *Bustreiber* für die unteren 8 Bit zu verwenden und die oberen 8 Bit in je einem *Register*, eines für lesenden und eines für schreibenden Zugriff, zu speichern:



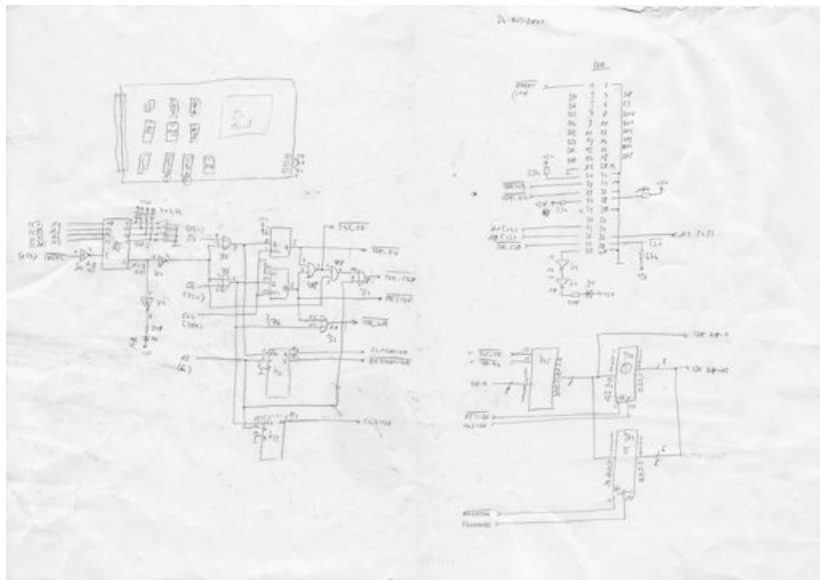
Dafür benötigt man nun ein wenig Logik, um das Ganze anzusteuern. Die Idee ist hierbei, dass man aus Sicht eines Programmes zwei Bytes nacheinander schreibt, und diese beiden Bytes im Anschluss hieran durch die Hardware als ein 16 Bit-Wort an das IDE-Device übertragen werden.

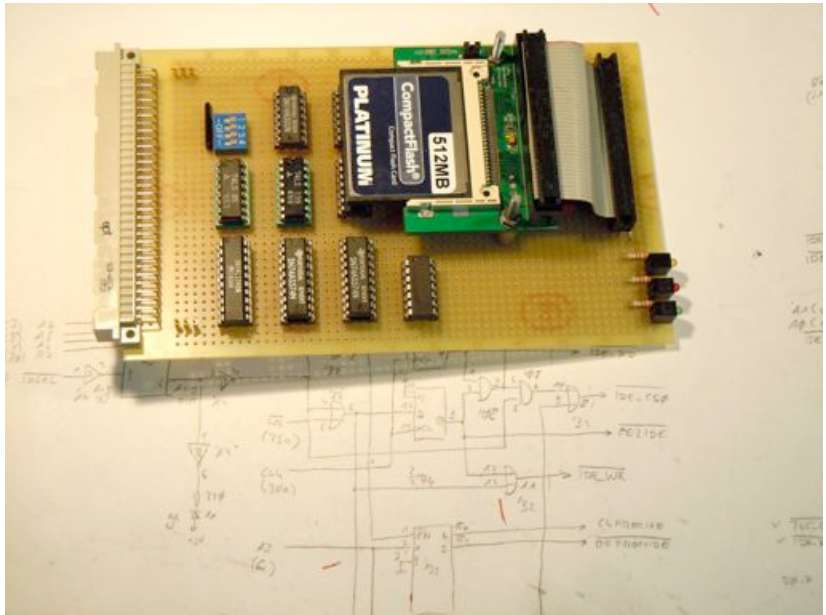
Dazu kommen noch ein paar Timingeklichkeiten, so dass sich letztlich folgende Schaltung ergibt:

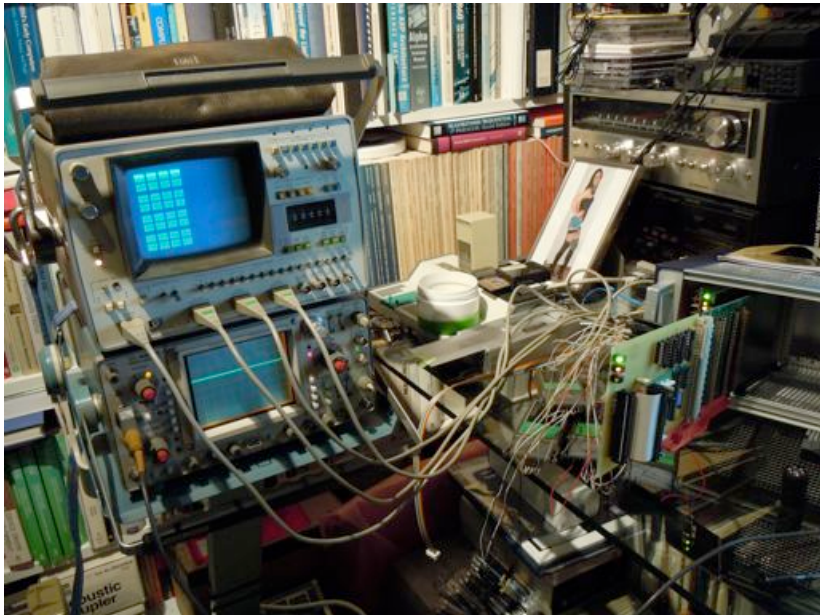


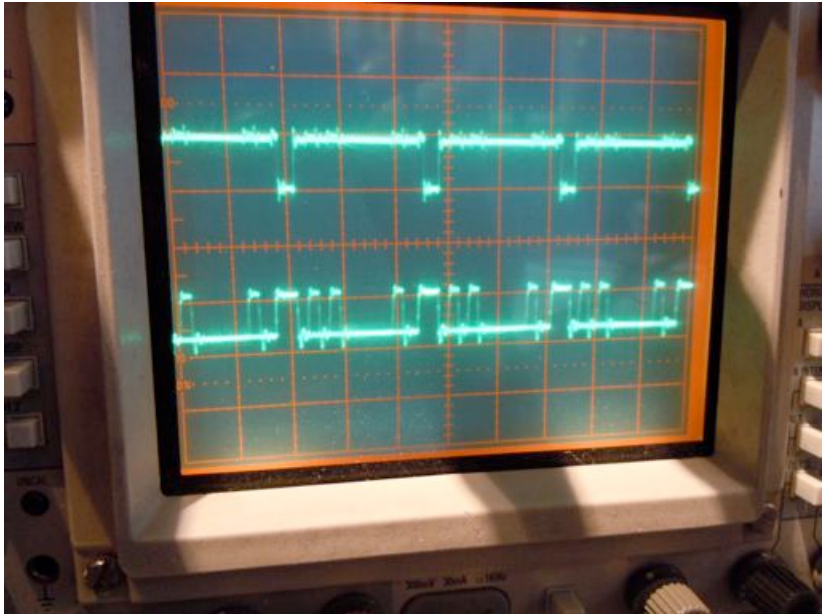
Wenn man nun alles zusammen nimmt, braucht man eine zweite Europakarte (160 mm × 100 mm).

... und wenn man dann auch noch die IDE-Spezifikation missverstanden hat und die beiden /CS-Leitungen falsch beschaltet, muss man noch ein wenig Zeit mit Fehlersuche verbringen. :-)

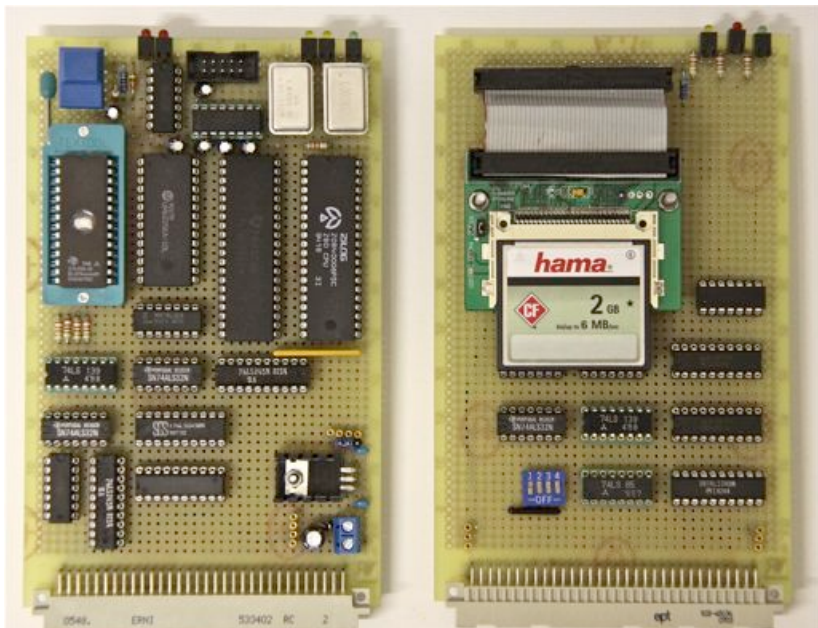




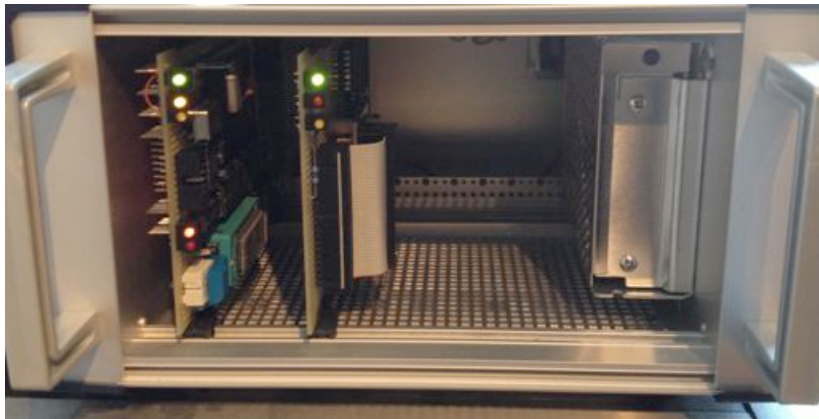




Gesamtsystem



Die beiden Platinen werden nun noch in ein 10-Zoll-Gehäuse eingebaut und bekommen ein eigenes Netzteil. Links die CPU-Platine, rechts daneben der IDE-Controller mit CF-Adapter, ganz rechts das Netzteil:



Ein Minibetriebssystem

Nachdem nun Hardware vorhanden ist, braucht man ein Minibetriebssystem, mindestens also einen sogenannten *Monitor*. Welche Funktionalitäten muss dieser mindestens implementieren?

- „Devicetreiber“ (maßlos übertrieben)
- Initialisierungsroutinen für die Devices
- Einen einfachen Kommandointerpreter mit der Möglichkeit, Speicher zu laden, lesen, kopieren, dumpen, disassemblieren etc.
- Ein Filesystem, wenigstens ein lesendes, um Crossdevelopment machen zu können
- Idealerweise Interpreter für eine (zwei?) Programmiersprachen wie Forth und/oder BASIC

Ein Filesystem ist leichter gesagt als getan – welche Alternativen stehen zur Auswahl?

Eigenes Filesystem: Kann beliebig einfach gehalten werden, d.h. unter Umständen mit minimalem Entwicklungsaufwand umsetzbar. Nachteil: Für das Hostsystem, auf dem entwickelt wird, muss ein entsprechendes Filesystem implementiert werden, was wieder recht kompliziert ist.

CP/M-Filesystem: Bekannter Standard, allerdings nur sinnvoll, wenn man mit einem CP/M-System Daten austauschen möchte.

FAT16: Schon recht kompliziert, wird aber von allen gängigen Hostsystemen mehr oder weniger nativ unterstützt.

Wie sich schnell herausstellte, ist die Implementation eines FAT16-Filesystems in Assembler gar nicht trivial, stellenweise sogar recht herausfordernd.

Ohne die Hilfe meines Freundes, Herrn Dr. Ingo Klöckl, gäbe es vermutlich noch immer kein FAT16-Filesystem in Z80-Assembler. Das, was der Monitor verwendet, haben wir an einem langen Wochenende im Januar 2012 geschrieben.

Die gegenwärtige Implementation ist dennoch recht rudimentär:

- Unterverzeichnisse werden nicht unterstützt.
- Es sind nur Lesezugriffe möglich (was dennoch sehr hilfreich ist).

Mag jemand mitentwickeln? Mir fehlt irgendwie die Muße, daraus eine „richtige“ FAT16-Unterstützung zu machen. . . :-)

Welche Kommandos beherrscht das Minibetriebssystem mittlerweile?

Z> HELP: Known command groups and commands:

C(ontrol group):

C(old start), I(nfo), S(tart), W(arm start)

D(isk group):

I(nfo), M(ount), T(ransfer), U(nmount)

R(ead), W(rite)

F(ile group):

C(at), D(irectory), L(oad), R(un)

H(elp)

M(emory group):

(dis)A(ssemble), D(ump), E(xamine), F(ill), I(ntel Hex Load),

L(oad), R(egister dump),

S(ubsystem group):

F(orth), B(ASIC)

Z> MEMORY/DUMP: START=0000 END=0050

```

0000: F3 31 3B FB 18 17 00 00 C5 E5 DD E5 E1 29 01 A9   .1;.....)..
0010: 1D 09 4E 23 46 2B C5 DD E1 E1 C1 DD E9 3E 80 D3   ..N#F+.....>..
0020: 03 3E 0C D3 00 AF D3 01 3E 03 D3 03 3E 07 D3 02   .>.....>...>...
0030: 21 5F 01 CD A8 12 3A 3C FB FE AA 28 18 21 11 03   !_.....:<...(.!..
0040: CD A8 12 21 00 80 54 5D 13 01 FF 7F 36 00 ED B0   ...!.T]....6...
0050: 21 3C FB 36 AA 21 99 02 CD A8 12 CD 30 03 FE 43   !<.6.!.....0..C

```

Z> MEMORY/DISASSEMBLE: START=0000 END=0010

```

0000 F3          DI
0001 31 3B FB    LD    SP,0FB3BH
0004 18 17      JR    1DH
0006 00          NOP
0007 00          NOP
0008 C5          PUSH BC
0009 E5          PUSH HL
000A DD E5     PUSH IX
000C E1          POP  HL
000D 29          ADD  HL,HL
000E 01 A9 1D   LD    BC,1DA9H

```

END OF DISASSEMBLER RUN.

Z> DISK/MOUNT

FATNAME: MSDOS5.0
CLUSIZ: 40
RESSEC: 0008
FATSEC: 00F0
ROOTLEN: 0200
PSIZ: 003C0030
PSTART: 00001F80
FAT1START: 00001F88
ROOTSTART: 00002168
DATASTART: 00002188

Z> FILE/DIRECTORY

Directory contents:

```
-----  
FILENAME.EXT  DIR?   SIZE (BYTES)  1ST SECT  
-----  
ECHO    .EXE      00000032     00002188  
S3      .4TH      000000B3     00002D08  
SIN     .4TH      0000009F     00002D48  
TEST    .4TH      0000001D     00002D88  
TEST    .BAS      00000044     00003208  
GUESS   .BAS      0000010A     000035C8  
MANDEL  .ASM      00002812     00003C08  
MANDEL  .EXE      0000019A     00003C48
```

Z> FILE/RUN: FILENAME=mandel.exe

019A bytes loaded. Run...

```
.....          @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*+ .  #####@
.....          @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==+-.  -*====#####@
.....          @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*+-  +*=====###@
....          @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*+-.-+-.  .-+*****##@
...          @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*+-  ==#
..          @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*+-  -*==
. @@@@@@@@@@@@@#####==- +*****+-----  -+=
. @@@#####==*-  ...  -*
. @#####==+-----  +=
. #####==*+-  +=
. =*+ .-....  .+*==
. #=====*****+  -*==
. @#####==*---  .*=
. @#####==*+  +=
. @@@@@#####==*+ .-+- -+-  =
.. @@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*=====*****  -+*==
... @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*-----*+  +=
... @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*-  .  ---+  *##
.... @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*+-----  .-+*=====###@
..... @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*+  *====#####@
.....          @@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@@#####==*+-  .+*=====###@
```

```
Z> FILE/CAT: FILENAME=s3.4th
variable dt 1 dt !
: plot -1 do space loop 42 emit cr ;
: iterate tuck negate dt @ * 10 / + dup dt @ * 10 / rot + ;
: doit 1000 0 do iterate dup 4 / 40 + plot loop ;
100 0 doit
```

```
Z> SUBSYSTEM/FORTH
```

```
Z80 CamelForth v1.01 25 Jan 1995
 06-JUN-2012: Initial N8VEM port
 12-MAY-2013: Lower case conversion
```

```
load
Enter Filename: S3.4TH
```

```
*
 *
  *
   *
    *
     *
      *
       *
        *
         *
          *
```

```

10 X0=-2:X1=.5:Y0=-1:Y1=1:I1=20
20 X2=.04:Y2=.1:D$="" -+*#&"
30 FOR Y=Y0 TO Y1 STEP Y2
40 FOR X=X0 TO X1 STEP X2
50 Z0=0:Z1=0
60 FOR I=1 TO I1
70 Z2=Z0*Z0-Z1*Z1:Z3=2*Z0*Z1
80 Z0=Z2+X:Z1=Z3+Y:IF Z0*Z0+Z1*Z1>4 THEN GOTO 100
90 NEXT I
100 A=SQR(Z0*Z0+Z1*Z1):I=INT(A)-7*INT(A/7)+1:PRINT MID$(D$,I,1);
110 NEXT X:PRINT
120 NEXT Y

```

run

```

+++++#####=====*****+++++#+=====+++++*****+++++*
+++++#####=====*****+++++=====*****+++++ +++++*+++++*
+++++#####=====*****+++++*****+++++=====+ -++++*+++++*
+++++=====*****+++++*****+++++*****+++++ *****+++++*
+++++=====*****+++++*****+++++=====+ +=====+ *---*
+++++*****+++++*****+++++*****+++++*****+++++ *****
+++++*****+++++*****+++++=====*****+++++*- +++++
+++++#####=====*****+++++ + +=====+ *++
++#####*****+++++====+ + *+++++ *++
+++++#####*****+++++====+ + *+++++ *++
+++++#####*****+++++====+ + *+++++ *++
+ -- -- -- + *++=*+
+++++#####*****+++++====+ + *++
++#####*****+++++====+ + *++
+++++#####*****+++++====+ + *+++++ *++
+++++#####*****+++++=====*****+++++*- +++++
+++++*****+++++*****+++++*****+++++*****+++++ *****
+++++=====*****+++++*****+++++=====+ +=====+ *---*
+++++=====*****+++++*****+++++*****+++++*****+++++ *****
+++++#####=====*****+++++*****+++++*****+++++=====+ -++++*+++++*
+++++#####=====*****+++++*****+++++*****+++++ +++++*+++++*

```

Ok

Um einen kleinen Eindruck von der Komplexität selbst eines so einfachen Betriebssystems zu geben, sind im folgenden die Anzahl von Codezeilen (LOC) für verschiedene Monitorversionen aufgelistet:

Version	Datum	LOC
1	28.09.2011	282
2	29.09.2011	418
3	02.10.2011	726
6	01.11.2011	1034
7	03.11.2011	1320
8	14.01.2012	2456
14	05.06.2013	3118

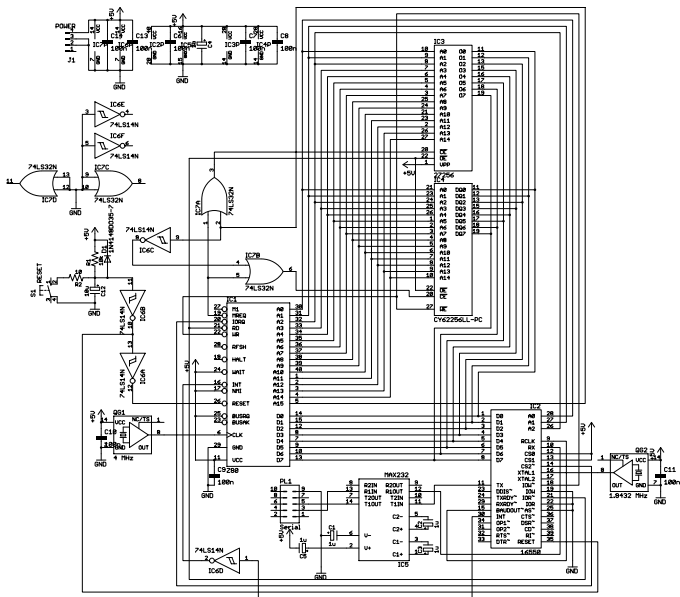
Die letzte Variante des Monitors beinhaltet noch einiges an Fremdsoftware: 4037 Zeilen CAMEL-Forth, 690 Zeilen Z80-Disassembler sowie 4508 Zeilen BASIC-Interpreter; in Summe also 12353 Zeilen Assemblercode.

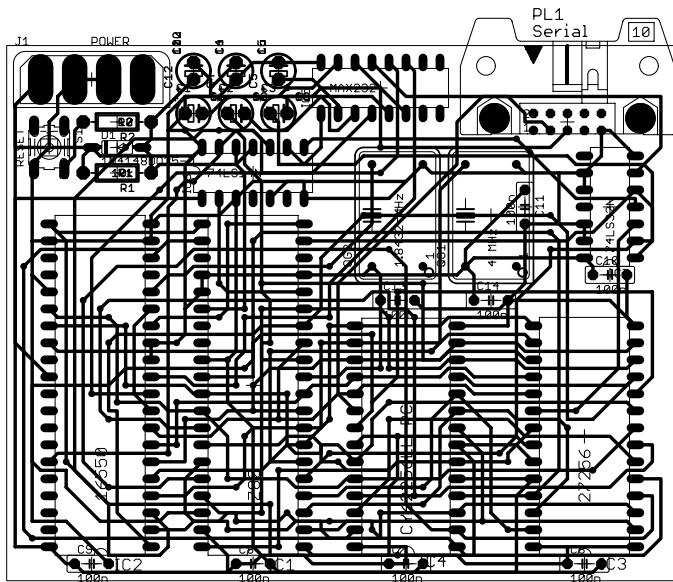
Minirechner

Das Ganze hat jedoch einen Nachteil: Der Nachbau erfordert einiges an Erfahrung und Geduld und Muße. Das muss (ohne IDE-Interface) auch einfacher (und preiswerter) zu machen sein. . .

Grundlage ist der zu Beginn beschriebene Wire-Wrap-Prototyp, der seiner Busschnittstelle beraubt wird, um mit nur einer halben Europakarte an Fläche auszukommen.

- Damit bleibt zwar nur die serielle Schnittstelle als Interface, was aber für Lehr- und Ausbildungszwecke ausreichend ist, solange der Monitor entsprechende Uploadmöglichkeiten bietet.
- Der Rechner kann problemlos über Stunden hinweg aus einem USB-Akku betrieben werden, was für Vorführungen ausgesprochen praktisch ist.
- Die Gesamtkosten liegen bei unter 50 EUR.







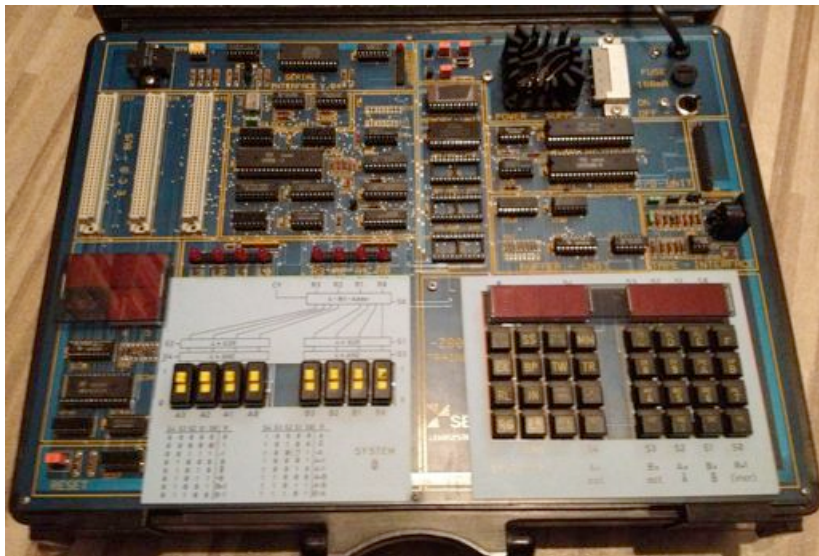
Was gibt es noch?

Natürlich kann man auch historische Lehr- und Lerncomputer verwenden, wobei hier jedoch der Spaß an der Entwicklung und am Aufbau entfällt.

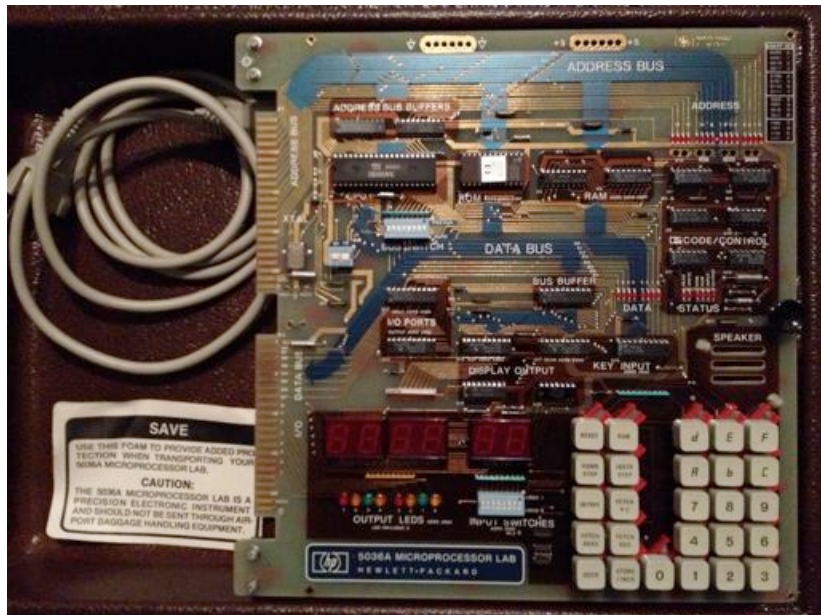
Schöne Systeme gibt es auch als Replicas von <http://www.brielcomputers.com/>, wenn man nichts Historisches erwerben mag oder kann...

Im Folgenden ein paar Beispiele:











Anfang 2012 fand ich das N8VEM-Projekt von Andrew Lynch,² in dessen Zentrum ebenfalls ein Z80-Einplatinenrechner (mit ECB-Bus-Interface) steht.

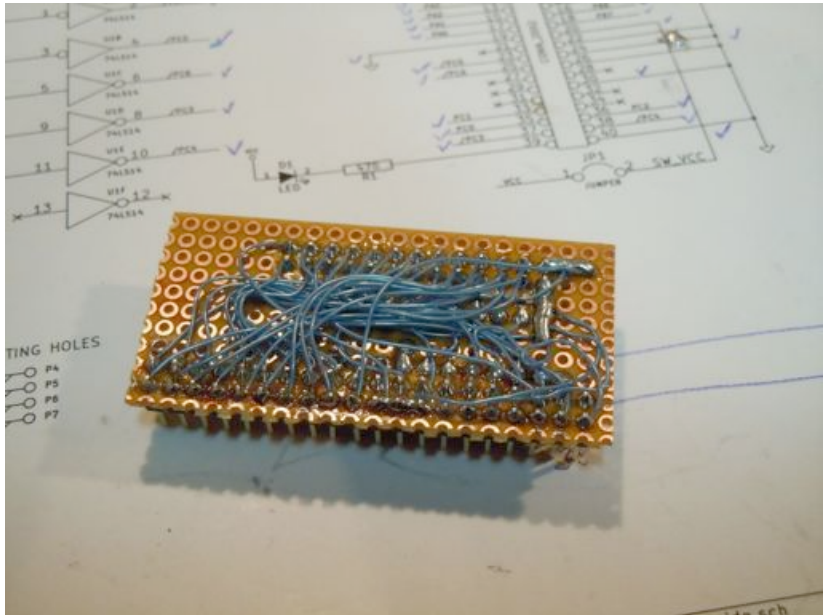
Die sehr professionell umgesetzte Leerplatine ist für ca. 20 EUR bei Andrew Lynch erhältlich – die Bestückung bereitet keine Schwierigkeiten, so dass man als geübter Lötter nach ca. 2 Stunden einen funktionsfähigen Z80-Rechner sein eigen nennen darf:

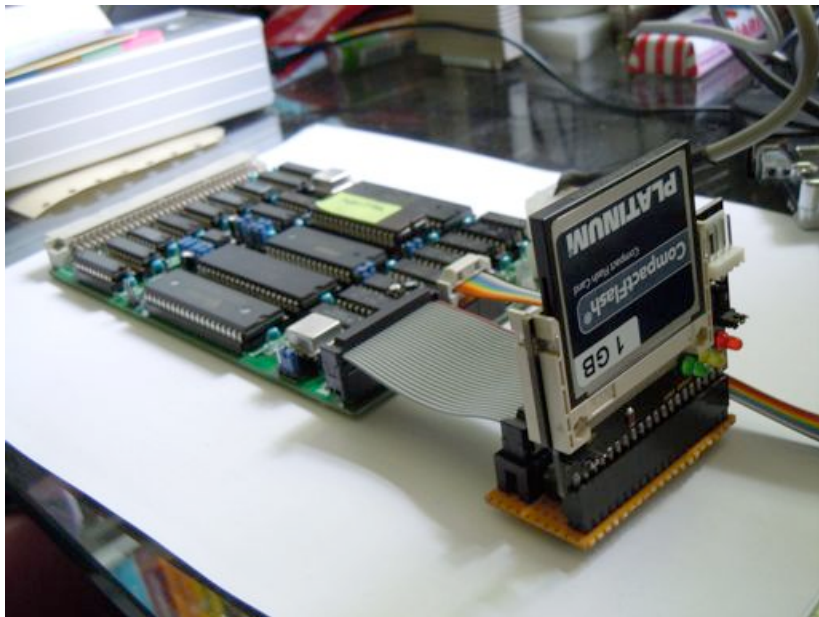
²Siehe <http://n8vem-sbc.pbworks.com>, Stand 08.06.2013.



Die N8VEM-Karte beinhaltet einen 8255-Interfacebaustein, der drei jeweils 8 Bit breite Ports zur Verfügung stellt. Diesen Baustein nutzt die N8VEM-Community (unter anderem) als IDE-Schnittstelle, indem das, was der zuvor beschriebene IDE-Controller in Hardware macht, in Software erledigt wird (was natürlich deutlich langsamer als die zuvor beschriebene Hardwarelösung ist).

Als einzige Erweiterung wird ein einfacher Adapter mit einem sechsfach Inverter benötigt, für den es eine vorgefertigte Platine gibt, der aber in Ermangelung einer solchen oder nagender Ungeduld auch schnell selbst implementiert werden kann:



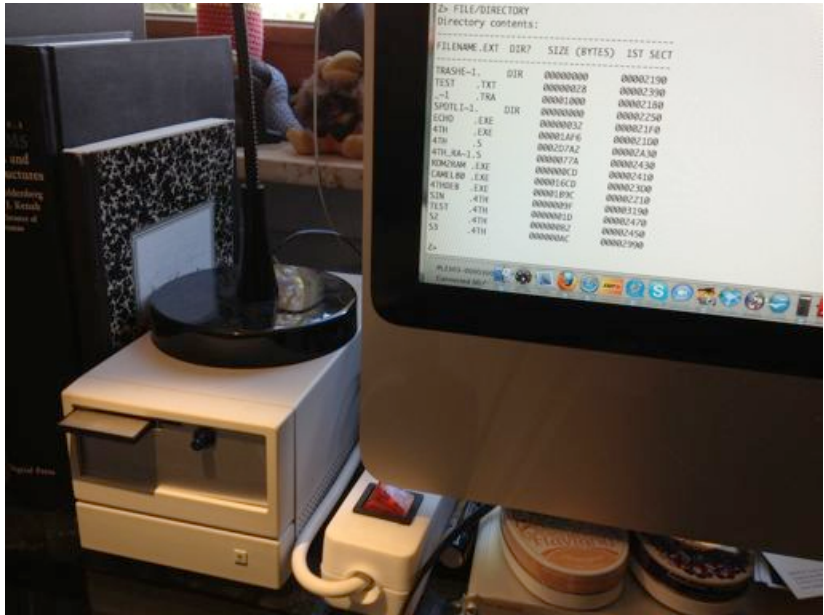


Das Portieren des Monitors auf die N8VEM stellte sich als recht einfach heraus – zu beachten waren im Wesentlichen die folgenden Punkte, was etwa einen Tag in Anspruch nahm:

- Unterstützung einer einfachen Bankswitching-Logik (1 MB EPROM, 512 kB RAM sind Standard).
- Andere Adresslage der Controllerbausteine.
- Völlig andere IDE-Implementation.

Nachdem alles funktionierte, wurde natürlich auch ein Gehäuse mit Netzteil benötigt, wobei zufällig ein altes DAT-Laufwerksgehäuse zur Verfügung stand:





Ausblick

... oder auch „lessons learned“:

- Einen kleinen 8 oder 16 Bit Rechner wirklich selbst zu bauen, macht Spass und ist keine unüberwindbare Herausforderung.
- Einen Monitor zu schreiben ist schon komplexer, ein Filesystem, und sei es nur FAT16, zu implementieren, ist bereits wirklich schwierig.
- Vielleicht findet der Minirechner etwas weitere Verbreitung – Leerplatinen können bei üblichen Leiterplattenherstellern für ca. 15 EUR/Stück gefertigt werden, die Software ist vom Autor erhältlich (selbstverständlich kostenfrei).

Gesucht werden Mitstreiter! :-) Vor allem auf der Softwareseite:

- Erweiterung des Filesystems, um auch Unterverzeichnisse und schreibenden Zugriff zu unterstützen.
- Implementation eines eigenen BASIC-Interpreters.
- Implementation oder Portierung (SymbOS?) eines multitaskingfähigen Betriebssystems für den Z80.
- Etc. . .

Der Autor kann unter folgender Mailadresse erreicht werden:

`ulmann@vaxman.de`

Vielen Dank für Ihre Aufmerksamkeit!